# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

RÐ

(9) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

取公開特許公報(A)

昭59—96086

(3) Int. Cl.<sup>3</sup>
B 62 M 25/08

識別記号

庁内整理番号 6475-3D 砂公開 昭和59年(1984)6月2日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 10 頁)

#### **副自転車用変速装置**

20特

額 昭57-203977

②出 類 昭57(1982)11月19日

危発 明 者 田中建明

守口市京阪本通2丁目18番地三 洋電機株式会社内

む出 顋 人 三洋電機株式会社

守口市京阪本通2丁目18番地

3代 理 人 弁理士 野河信太郎

明 和 4

1. 発明の名称 月転取用を複数数

#### 2. 存弃請求の範囲

1. 目転車の後待に気役される東対シのギャと、 それらのギャの1つに選択的にチェーンを 1 名 させるガイドと、そのガイドに通信で表示 2 のワイヤーとを有す 3 表示 2 のワイヤーとを有す 5 表示 2 のワイヤーを 3 表示 2 のワイヤーを 4 表示 2 のワイヤーを 4 表示 2 のワイヤーを 5 表示 2 のワイヤーを 5 表示 2 のワイヤーを 5 まい 2 のワイヤーを 5 をよい 5 をよい

3. 発明の非祖な説明

本発明は、自転車に収り付けられる自転車用変

返鉄量に関し、 手動レバーにより手動で変選換作を行なわせる手動変速機能とモータにより機能力で変速操作を行わせる運動変速機能とを共に有する自転車用変速接近に関する。

世来の自転車用手動製速変置は、後部車輪延續 に扱けられた製造手数と、ハンドル部又は設置フレーム部に扱けた手動レパーとの間にワイヤーを 供り、このワイヤーを手動レパーで引張つたり退 めたりして髪選手段のガイド接煙を動かせて、チェーンを切り替えていた。

また他の電動な透镀症は、変速手段近傍にワイヤーを巻き上げたり、巻き戻したりするモータを 設け、手元スイツチによりモータを可逆運転して 変速するものがあつた。

また他の目動変速装置は、目転車の車通さたは クランク目転速度に応じてマイクロコンピュータ が最適のギャー吸数を過定し、そのギャー位型へ ガイド装置を動かすようにワイヤーを巻くものも あつた。

しかしながら、上記手動変速衰潰は、手動レバ

一の没作に分力を受し、また操作が傾むしくなる ときがある。

一方、上記電数次速装置や自動変速装置は、制 無国路やモータを力かす電源(主として電池)が 必要で、使用途中での電池切れのときは変速過程 となる。

さた自動変速装置のものにあつては、自分の好 みのギャー広電へ変速することができず、これも 選長者にははなはだ不便などさがある。

この結別は、このような事情に定みてなされたもので、 年本に手助変速と電助変速とを切り替え うるようにした自転車用変速装置を提供するものである。

以下、凶に示す実施例に益いて、との発明を辞 送する。ただし、これによりとの発明が設定され るものではたい。

第1週に示す(I)は自転車で、再2切に示すよう に装車待辺に裁数した5級のチニンジギヤ(3A) (3B)(3C)(3D)(3E),ワイヤー(4A)(4B) コ こびワイヤー(4A) または(4B) を引つ扱つたり 級めたりするととにより移動可能をガイド鉄度切からなる歯草式変速手段(6)を有してかり、ペダル(7)を足溶器動することにより回転するクランクギャ(8)から前記ガイド袋遣(6)で設勝的に移动されるテエーン(3を介して前記テニンジギャ(34)(3B)(3C)(3D)(3E)の何れかに返島力を伝達し、変速反数をし扱から5段にのり着える景紀の研究をしている。

受勢シフト手政は、自転車(II)の時車角のの時本 ーク知に装領された車輪返送センサー位と、クラ ングギャ間近線の単体パイプに装留されたクラン クギャ間伝センサー間と、ハンドルの中央部分に 取り付けられた制御ボックスはと、資金ステーに 取り付けられた電動変速級費時とから韓以されて いる。

手数シフト手段等は、手動レバー部を有している。

次に運動シフト手段の各部分について記録する と、先ず前記車台送変センサー四はホールス子を 内点し、耐車角切のスポークに取り付けられた送

石(124)が彼センサー辺を迫過するとを収益対面 低パルスを出力する。また第3図に示すように、 切記クランクギャ自転センサー語も周束にホール 素子を内疚し、クランクギャ(8)裏面に取り付けら れた磁石(134)が彼センサー四を通過する時にク ランクギャ回転パルスを出力する。

さらに第4図に示すよりに内配す動変速機構では正过回伝モータがと成立ギャロのとギャな成性やサー語を有する巻き取りドラム時とは池電源のとでは反びされ、制調ボックス時内の選子回絡からのギャアンプ、ギャダウン、ブレーキの各信号で胸配・アンプ、ギャダウン、ブレーキの各信号で胸配・アンプ、ギャダウン、ブレーキの各信号で胸配・アンプ、ギャダウン、ブレーキの各信号で胸でしたり、全を登りたりを登り、はからに対したり吸がたりし、このワイヤー(4A)を設めいにより前配値単式変速手段的のガイド変質(3A)により前配値単式変速手段的のガイド変質(3A)に(3E)の何れに対け替えるようになってなり、さらに前記ギャな説でレンサー的が、前記チェンジャイ(3A)…(3E)の何れにナエーン(3Iが掛かつて

いるか、知ち変速放散が何れであるかを検出し、 耐効ポックスW内の電子回路に伝えるようになつ ている。

府記ギャ位世七ンサー切は、第5匁に示すよう に、減減ギャ類体に固定された固定板如とこの固 定板四尺取り付けられた第1,第2,第3,第4 技片 (22K)(22T)(22Z)(22W)と巻き取りドラム(9 · に向軸に軸支されたプリント基板製画動板部とよ りなつている。 そしてとの回動収効の表定会学な 調箱板製料電面20となつていると共に、前記第1 ,第2,第3接片 (22X)(22Y)(22Z) の相気配分 には前記ガイド装置(5)が前記第1段のチェンジギ ヤ(3A) から餌5段のテエンジギヤ(3E) に対向 した位置、即ち変速段数が1段目の位置から5段 目の位置で停止したときに対応する 3 bitのパイ ナリーコードが得られるようにエンテングにより 柏緑部分四四…が設けられてかり、さらに第1倍 片(2が)は常時故跡気面のに想接するととにより 放導電面砂が第4接片 (22V)から給过されてかり、 との結果第1、第2、第3接片(22以)(22以)(22以)

が故事電面製作招接すればハイレベル状態(日状理)の信号を、絶数部分四四…作摺接すればローレベル状態(上状理)の信号を、夫々得るようにたつているもので、従つてこの第1.第2.43 技点(22%)(22%)からは変速成数の1級目にかける停止位型ぐ本位置>では(日.1.1)、変速及数の3級目にかける停止位型ぐと位置>では(日.日.1)、変速及数の4級目にかける停止位置ぐり位置>では(日.日.1)、変速及数の4級目にかける停止位置ぐり位置>では(日.日.1)、変速及数の5級目にかける停止位置ぐした型>では(日.日.日)の検出信号が得られるようにたつている。

. . . . . . .

ł

次に集6回に示すように、前記判算ポックス投 にかいて、(144)はその表示操作面であるが、と の表示操作面(144)にかいて、当は走行速度ある いはクランクギャ回転速度あるいは変速及数表示 用の4桁の8セグメント数字表示等、勾合2001は との数字表示等効に表示している内容が走行速度 か定行距離か走行時間かクランクギャ回転速度か

を示す適度表示ランプ、距離表示ランプ、時間表 示ランプ、クランクギャ速度表示ランプで、さら 作即図のは後述するギャアップ表示ランプ、ギャ **五正表示ランプ・ギャダウン表示ランプである。** · さらにとの表示技作面 (144)にかいて、G9社スメ ート・ストップキースイッチ、色は速度キースイ ッテ、匈は范蠡キースイッテ、恋は時間キースイ ツテ、回は時間リセントキースインチ、型はクラ ンクギヤ回転返度キースインチで、さらにおは目 動変速と手動変速とを切り替える切器スイッチ、 34は東遠政政を前記8七グメント数学表示器語に **投示するギャリコールキースイッテ、海は電源ス** イッチである。また心は、切着スイッチ物により 手助変速から自動変速に切り替えが行われたとき、 手動レパー却をトンプギャの位置にさせて、ワイ ヤ(4B) を最も扱めさせるための数示ランプであ

取記制等ポックスはには第8図に示すととき資 算用のマイクココンピュータ気度にを含む電子型 路が内閣されてシタ、さらにこのマイクニコンピ

ニータ装量脚の記憶部では役益するプログラムが ストアされている。

次に手動シスト手製部の各部分について説明す ると、第7回に示すように、手助レバー切は始め を中心に回動してワイヤー(45)を引つ張つたり 疑めたりし、このワイヤー (4B) により前記数草 弍安选手段(6)のガイド長賃(5)を移動し、以つてテ エーン(9)を府記テニンジギヤ (34) ··· (35)の何れ かに掛け替えるようにをつている。以1回に政規 で示す手助レパー60の位置は、トップギャの位置 化対応し、このときワイヤー (4B) が最も扱めら れ、トンプ位置センサースイッチ砂がオンとたる。 54はロシク伝媒で、手動レバー50がトップ位配に あるときに、ロックピン凶を征破石匈の力で突出 させると、手動レパー60はトップ位置で固定され る。電磁石のの通磁を断ては、スプリングのの力 てロックピン59が引つ込むので、手動レバー60を 境作できるようになる。

さて次に作動を説明する。まず、電流スインチ おもりを下げしているときには、モータのはワイ ナー(34)を最も認めた位数で停止してかり、手動レパーのはコックされていたいので、手動レパー那を操作するととにより手動で変数を行いさる。 を確スイッテ脚をONにすると、マイクロニン ピユータ機気側は、記録しているプログラムにあいて、第9回に示すよりを作動を行う。

すなわち、切響スイッチ物で手動が選択されていると、ワイヤー (34) ポガイド製造(5)の動きを拘束したいようにモータ(3を展動してワイヤー (34) を殺も疑めた位使(トップの位と)ででは、手動レバー動のロック(はな)を解除し、のち速度投示などモータ間を駆動する以外の気温を行う。その深、切替スイッチ間をモニターしている。そとで、変速は手動レバー側にて行う又はデルでき、透透、手間、クラック変数、点でき、透透、手間、クラック変数、点でなどの投示を任意に得られる。なか、点でななるとの処理についての辞録は、役迹する説明らかになるであう。

切むスインチ版で目的を選択すると、マイクココンピューミ族政治は、手動レバー50がトンプ位

また、マイクロコンピュータ装置物は、電流メ クンを検知すると、最優先処理でモータ語を駆動 してワイヤー (44) を扱めるために、手動のルー チンに入る。

表示からび自動反逐処理についてさらに説明すると、マイクロコンピューチ接受調には、前記 5 扱のチニンジギャの夫々、卸ち気速及数に対応す る定行速度範囲(後述)やクランクギャ国転速度 範囲(後述)が予め入力されて配位されているもので、さらに第10回に示される自動変速処理手関も記憶されている。

前して選続者が、走行選択を知りたい場合は選 ばキースインテ四を押圧する。 すると前局軍特遣 皮センサーロからの車は回転パルスを電子回路で 計数複算処理して割記数字要示器器に定行速度を ` デジタル表示すると共に速度表示ランプのを点灯 し、さらに第10図的で示す処理手項に従って現 在設定されている要決会数に予め設定された意行 遺皮範囲と、現在の走行速度の倒定値とを比較し て現在の总行送支が設定走行送皮範囲の最高速度 より大のときにはギャアップ表示ランプ的を点灯 すると共に走行速度が設定走行速度範囲に入る変 速設致になるまでギャアップ信号を出力し、一万、 現在の走行速度が設定走行速度範囲の最低速度と り小のときにはギャメウン表示ランプ心を点灯す ると共に走行返皮が設定走行返支範囲に入る交通 反数になるさでギャダウン信号を出力し、これに

対応して前記句句を透映界的のモーチ時が正回伝 してギャナンデを行たいあるいは逆回伝してギャ メウンを行たい、前記ギャ逆雲モンナー調から前 記役定走行速度範囲に対する交通投数に対応する パイナリーコードが出力したときにブレーキ信号 出力でモーチョを停止し、歯単式変遷手段(6)を走 行速度に対応した変速段数で保存するようになっ でいるもので、さらに現在の走行速度が設定走行 速度範囲内にあるときにはギャ速正表示ランプの を点灯するものである。

次にクランクギャ(B)の回転速度を知りたい場合にはクランクギャ回転速度キースイッチのを押圧する。すると前記クランクギャ回転センサー日からのクランクギャ回転パルスを電子回路で計算放棄して前記数字表示を出てクランクギャ速度表示ランプのを点灯し、さらに第10回回で取取すると共にクランクギャ速度表示ランプのを点灯になって、の回回で記している変速的と、現在のクランクギャ回転速度の回定にとと比較して

現在のクランクギャ国伝速度が設定クランクギャ 回転送皮範囲の最大クランクギャ回転速度より大 のときにセディアップ表示ランプ部を点算すると 共にクランクギャ回転速度が設定クランクギャ回 伝送度範囲に入る変速段数になるまでギャアップ 信号を出力し、一方現在のクランクギヤ回転速度 が設定クランクギャ回転速度範囲の最小クランク ギャ回転選定より小のときにはギヤダウン表示ラ ンプのを点灯すると共にクランクギャ回転速度が 設定クランクギヤ回転速度範囲に入る変速反数に なるまでギャダウン信号を出力し、これに対応し て前記電動変速機構的のモータ明を正逆回転せし めてクランクギャ回転速度が略一定範囲内に収す るように歯車式変速手段(6)を移動するもので、さ らに現在のクランクギャ回転速度が設定クランク ギャ回伝速度範囲内にあるときには延正ギャ表示 ランプCDを点灯してクランクギヤ回転適度と変遷 段数との対応が選正であることを表示するように

さらに耐配時間キースインチのを押圧すれば煎

特局等59- 96086(5)

記放字表示器物には使用時間が表示されるがこの 時も走行過度が設定走行速度範囲内で収さるよう に変速放政が自動的に切り替わるものである。

次に前記した夫々の家庭改成に対応する設定選奨理の数定方にについて述べる。とれば目標草を退転者や運転状況に対応して改も度労するととなく足つ最も効率よく運転するために定行選定に対して減速設立を定めたもので、※を変速数数、VIを致荷速度、VIを設定速度として

V:=aX < X=1,2,3,4> V:=a(X-1)-b < X=2,3,4,5 ただし (V:<0のできば V:=0)>

で規定してマイクロコンピューメ気理器の記憶器に記憶させているもので、この足成は、5をたとえば制体ボックス14段面に設けた設定スイッチで入力することにより各交速投放に対応する走行退速追加決定されるようにたつてかり、別名ははコー10、5 = 5 としたときには走行速度と変速を放との関係は算!1 図例に示すようになる。 文章、第10週例に示す処理手順端にかいて、設定定

ł

数3.5 は選売者や運転状況によつて定行送度範囲を調整するために向記数定用スインチから入力するもので、 飯 致 定 定立 によつて 交速象数 が 速転者や速転状況の設定条件により変化し、より 透明を条件数定ができるものである。

次に前記した夫々の愛遠及数に対応するクラン クギヤ回転速度範囲の登足方法について述べる。

とれば自転車の選転者がクランクギャを登回記したらあるいに通貨両運転をすることのたいごう 選問 にするためにクランクギャ国転返にだって 受放 を定めたもので、そのためにクランクギャ国を選及 ないて一定に 転送のである。即ちりランクギャ国を対し ( こ. p. こ. ) で 変わすとと ができるが V1 ( こ. p. こ. ) を 最后 として 変力するととができるが V1 ( こ. p. こ. ) を 最后 として 変力 する に と ない ( こ. p. こ. ) を 最后 として 変力 が V1=d、 V4=e、 5 段目 は V1=d、 V4=e、 5 段目は V1=d V4=e、 5 段目は V1=e、 5 日は V1=e、 5 日は V1=e、 5 日は V1=e、 5 日は V1=e を 5 日は V1=e を 5 日は V1=e を 5 日は V1=e を 5 日

ているもので、この是なす。eを煎起設定スイク チで入力することにより各変辺段数に対応するク ラングギー三石遊送前週が決定されるようでなつ てかり、引えばきゃ60(こ.つ.コ)、キ=30(こ. P・コ)としたときにはクランクギャ国転速度と 変速改数との製係は薪11四円に示すようになる。 たか、毎10氢四次示す処理手項図次かいて設定 定数 4.0は 巡行者 や进転状況によつてクランクギ 七回転回度凝固を破除するために収定用スイッチ から八力するものであり、また、クランクギャを 国転らせないで走行する所謂條性運転の場合はク ランクギャ回転放は殆んど等とたるので、この場 合を除くためにクランクギャ国転速度の測定値が 0 (г.р.¤)から5 (г.р.¤) の場合にはクラン クギャ回伝選定範囲との比較を行なわないように たつている。

間、前記表示設作面(144)にかいて、他は選予 回籍中に含まれる約2.8 K配と3.5 K配の発展器 により点導するブザーで、前記突速設作時にかけ るギャアップ特には高きを発し、ギャダクン時に は塩膏を発するようになつている。

他の実施例としては、上記実施例の自動変速に 代えて、スインチでギャを選択しモータでシフト する電動変速を用いたものが確けられる。

えるようにたり、大変便利になる。

#### 4. 図面の海県な説明

(1)自転車、

2)…後時、

(3A)(3B)(3C)(3D)(3E) …チニンジギナ、

(44)(45)…ワイナー、 均・ガイド袋型、

· タランクギャ。 (9)…チェーン、

03…車倍速度センサー、

以…クランクギャ回転センサー、

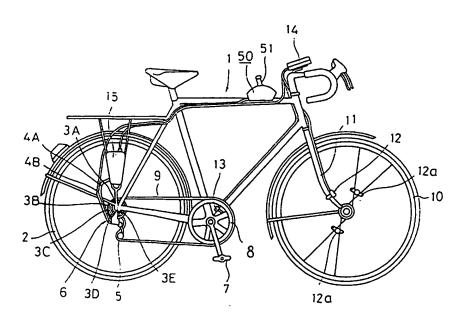
14…前四ポックス、 19…を効変速級務、

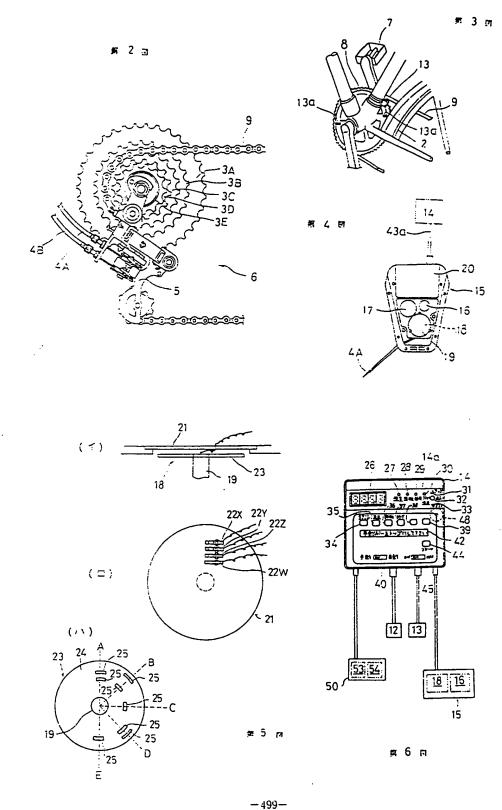
四…モーメ、 ロニギャ位盤センサー、

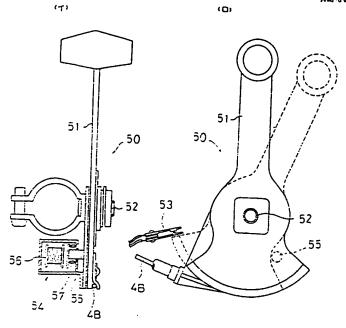
似…切替スイッチ。 EI…手動レパーs

化皂 人 杂望士 野 河 值 太 野

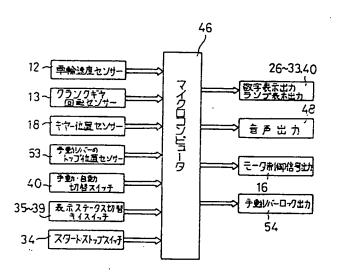




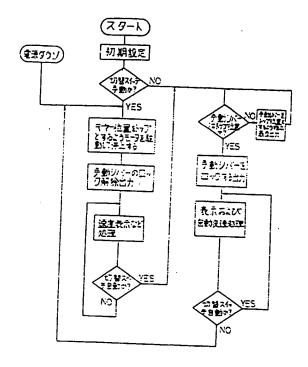




94 7 🗉

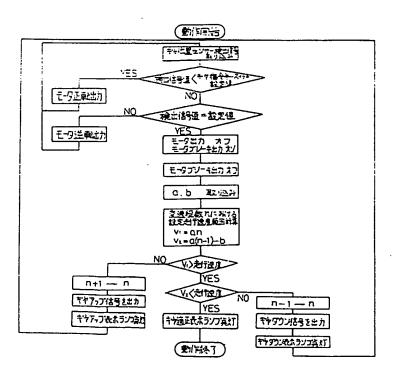


# 8 m

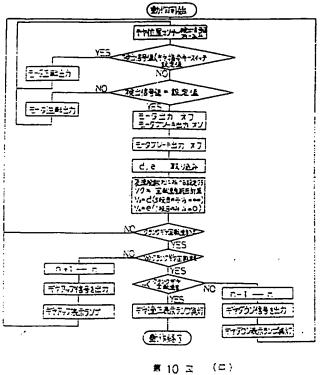


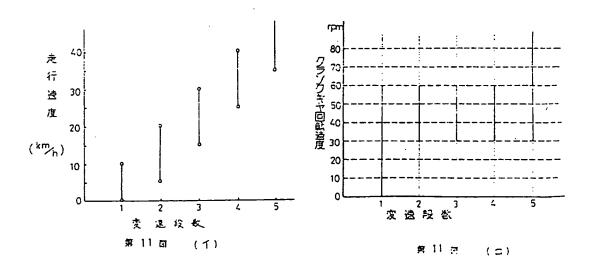
. - . -21 (

**弄** 9 ☎



第10日 (1)





### 特許法第17条の2の規定による補正の掲載

昭和 j1 年特許額第 201917 号 (特開昭 59-96036 号, 昭和 j9 年 6 月 2 日発行 公開特許公報 j9-961 号掲載)については特許法第17条の2の規定による補正があったので下記のとおり掲載する。 ? (j)

Int. Cl. i	識別記号	庁内整理番号
852M 25/93		6362-3D
•		
	İ	
	1	i

**手 校 補 正 書 (自晃)** 

平成 1年10日17日

特許庁長官監

1. 事件の表示

昭和 57 年 待 許 賴 第 2 0 8 9 7 7 号

2. 発明の名称

自転車用受送技器

3. 禁正をする者

事件との関係 持 許 出 賴 人

住 所 守口市京阪本通2丁目18香地

名 称 (188)三洋電漿株式会社

代表者 井 植



连络元:電話(京京)837-6239 特許=>>-駐亡 山崎

春玄雄泉と同時

- 4. 答正の対象 明細書の発明の詳細な説明の提
- 5. 諸正の内容

明細書の第2頁第16行目の「自転遠度」を

「回転速度」と補正する。